

#### Mise en service de Control'X

**<u>Etape 1</u>** : Mettre sous tension Control'X : pour cela, basculer l'interrupteur situé au dos du carter sur la position 1 :



<u>Etape 2</u> : Vérifier que la came du chariot de Control'X ne recouvre pas les fins de course "matérielle" gauche et droit. Si cela devait être le cas, déplacer à la main le chariot vers l'intérieur de façon à découvrir ces deux fins de course :







<u>Etape 4</u> : Sur le pupitre, déverrouiller l'arrêt d'urgence puis appuyer sur le bouton poussoir "Armer système". Un relais auto alimenté colle et la diode verte "variateur prêt" s'allume.





Présentation structurelle - fonctionnelle de Control'X



 Société DMS

 Aéroparc Saint Martin – 12 rue de Caulet – 31300 TOULOUSE – 2 : + 33 (0)5 62 88 72 72 ...

 Site internet : www.dmseducation.com

Email : info@dmseducation.com

Encodeur



## Mémento Control'X

### Analyse des écarts sur Control'X



# Lancement de Control'Drive

Lancer le logiciel Control'Drive :



Sauf s'il ne l'est déjà, le chariot de Control'X doit s'initialiser à gauche sur le fin de course "logicielle".

Si Control'Drive a été lancé avant d'armer Control'X, effectuer une réinitialisation en utilisant la fonction "Tout réinitialiser" du menu "Initialisation " :

Contr	ol'Drive.vi						
Fichier	Initialisation	Paramétrage	Correcteur	BO/BF	Analyse temporelle		
Schér	Tout réinitialiser				F1		
	Définir la position actuelle comme position 0				F2	mpo	
	Positionner le chariot en position 0 (id BP "Réinitialiser")				tialiser") F3		



#### Lancement de Matlab Simulink en contrôle commande temps réel

